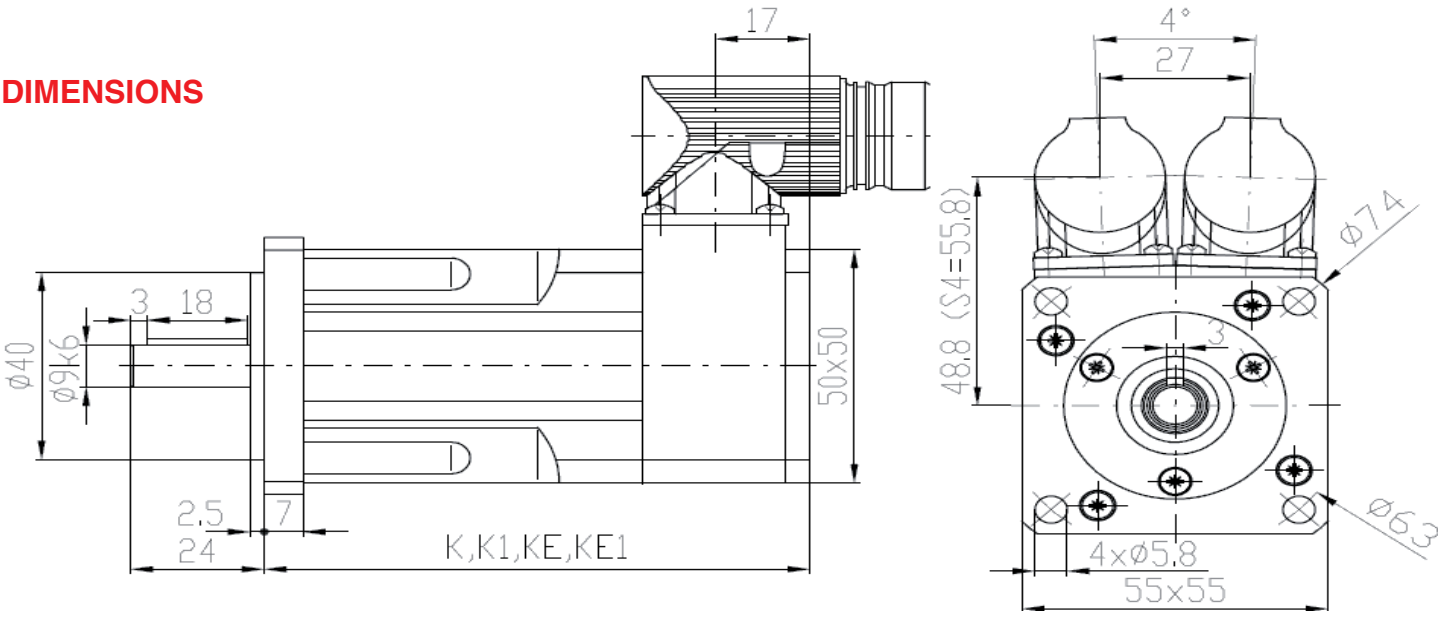
TECHNICAL DATA

		VDC	36			320			560		
Magnets Nd-Fe-B			SMXT2-40	SMXT2-60	SMXT2-80	SMXT2-40	SMXT2-60	SMXT2-80	SMXT2-40	SMXT2-60	SMXT2-80
Stall torque	M_0	Nm	0,4	0,6	0,8	0,4	0,6	0,8	0,4	0,6	0,8
Stall current	I_0	A	6,2	6,3	7,9	1,1	1,54	1,97	0,67	0,93	1,15
Nominal torque	M_N	Nm	0,37	0,53	0,77	0,35	0,53	0,68	0,35	0,53	0,68
Nominal speed	n_N	$min.^{-1}$	4000	3000	2500	6000	6000	6000	6000	6000	6000
Nominal power	P_N	W	154	166	198	220	333	428	220	333	428
Nominal current	I_N	A	6,1	6,2	7,95	1,02	1,43	1,78	0,62	0,86	1,05
Maximum torque	M_{max}	Nm	1,6	2,4	3,2	1,6	2,4	3,2	1,6	2,4	3,2
Maximum current	I_{max}	A	27	27	34	4,7	6,6	8,5	2,9	4	5
Max. speed mech.	n_{max}	$min.^{-1}$	12000	12000	12000	12000	12000	12000	12000	12000	12000
Torque constant	K_M	Nm/A	0,06	0,1	0,1	0,36	0,39	0,41	0,6	0,65	0,69
Voltage constant	K_E	V/1000 $min.^{-1}$	3,9	5,8	6,1	22	23,5	25,5	36	39	43,5
Resistance 2 ph.	R_{2Ph}	Ω	0,54	0,67	0,48	19,6	12,4	9,1	50	32	24,5
Inductance 2 ph.	L_{2Ph}	mH	0,45	0,64	0,5	15,7	11,4	9	40	29	25
El. time constant	T_{el}	ms	0,08	0,11	0,13	0,08	0,11	0,13	0,08	0,11	0,13
Mech. time constant	T_{mech}	ms	1,1	1,21	1,36	1,1	1,21	1,36	1,1	1,21	1,36
Thermal time constant	T_{ther}	min.	1,3	1,4	1,6	1,3	1,4	1,6	1,3	1,4	1,6
Inertia	J	$kgcm^2$	2	2	2	2	2	2	2	2	2
Mass without brake	m	kg	0,37	0,45	0,53	0,37	0,45	0,53	0,37	0,45	0,53
Mass with brake	m_{Br}	kg	0,5	0,58	0,66	0,5	0,6	0,66	0,5	0,6	0,66
Brake torque	M_{Br}	Nm	0,4	0,4	0,4	0,4	0,4	0,4	0,4	0,4	0,4

DIMENSIONS



Type	K (resolver)	K1 (resolver+brake)	KE (EnDat)	KE1(EnDat+brake)
SMXT2-40	113 mm	146 mm	157 mm	190 mm
SMXT2-60	128 mm	161 mm	172 mm	205 mm
SMXT2-80	143 mm	176 mm	187 mm	220 mm

On request we can send you the technical parameters of the motors designed for different DC-Voltages or speed/torque characteristics. Other adaptions and modifications are possible.

All technical changes reserved | Version April 2018