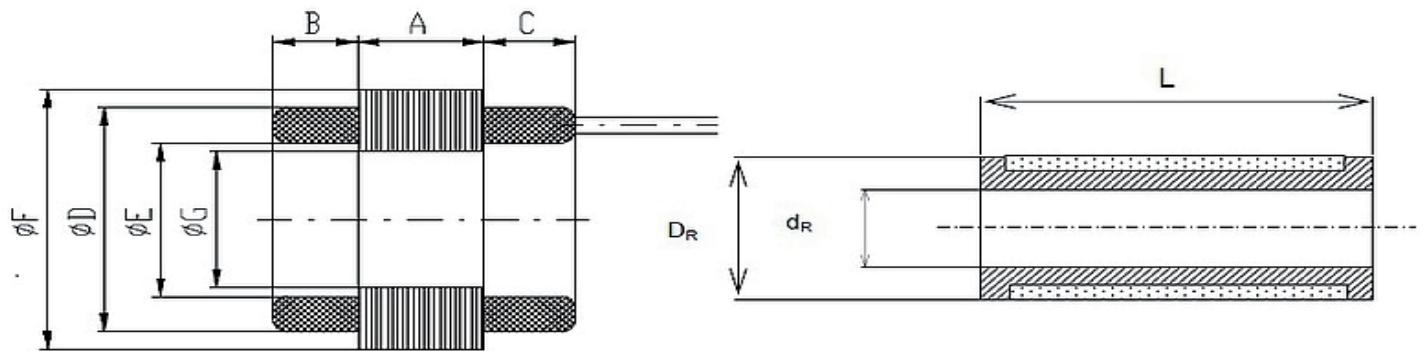


**TECHNICAL DATA**

			VDC	320					560				
Magnets Nd-Fe-B			SMXQ4-1450	SMXQ4-2900	SMXQ4-4200	SMXQ4-5500	SMXQ4-6800	SMXQ4-1450	SMXQ4-2900	SMXQ4-4200	SMXQ4-5500	SMXQ4-6800	
<b>Stall torque</b>	$M_0$	Nm	14,5	29	42	55	68	14,5	29	42	55	68	
<b>Stall current</b>	$I_0$	A	5,9	10,6	15,5	20,2	24,9	4,2	7,6	10,2	12	15,1	
<b>Nominal torque</b>	$M_N$	Nm	12,8	22,6	31,6	39,8	47,3	12,8	22,6	31,6	39,8	47,3	
<b>Nominal speed</b>	$n_N$	min. <sup>-1</sup>	1000	1000	1000	1000	1000	1000	1000	1000	1000	1000	
<b>Nominal power</b>	$P_N$	W	1340	2366	3308	4167	4952	1340	2366	3308	4167	4952	
<b>Nominal current</b>	$I_N$	A	5,4	8,7	12,2	15,4	18,3	3,9	6,2	8,1	9,1	11,1	
<b>Maximum torque</b>	$M_{max}$	Nm	44	87	126	165	204	44	87	126	165	204	
<b>Maximum current</b>	$I_{max}$	A	24	44	63	83	102	17,3	31	42	49	62	
<b>Max. speed mech.</b>	$n_{max}$	min. <sup>-1</sup>	4000	4000	4000	4000	4000	4000	4000	4000	4000	4000	
<b>Torque constant</b>	$K_M$	Nm/A	2,5	2,7	2,7	2,7	2,7	3,4	3,8	4,1	4,6	4,5	
<b>Voltage constant</b>	$K_E$	V/1000 min. <sup>-1</sup>	149	165	164	165	165	208	232	248	278	273	
<b>Motor poles</b>	2p	-	22	22	22	22	22	22	22	22	22	22	
<b>Resistance 2 ph.</b>	$R_{2Ph}$	$\Omega$	1,88	2,7	0,49	0,34	0,26	3,7	1,65	1,1	0,97	0,71	
<b>Inductance 2 ph.</b>	$L_{2Ph}$	mH	11,6	7,1	4,7	3,6	2,9	22,7	14	10,7	10,1	7,8	
<b>Interia</b>	J	kgcm <sup>2</sup>	24,9	49,8	74,7	99,6	124,5	24,9	49,8	74,7	99,6	124,5	
<b>Mass</b>	M	kg	3,73	7	10,3	13,5	16,8	3,73	7	10,3	13,5	16,8	

**DIMENSIONS**



Type	Stator							Rotor		
	A	B max.	C max.	D max.	E min.	F	G	D <sub>R</sub> max.	d <sub>R</sub> max.	L max.
SMXQ4-1450	30 mm	15 mm	17 mm	170 mm	128 mm	180 mm	126 mm	124,8 mm	106 mm	50 mm
SMXQ4-2900	60 mm	15 mm	17 mm	170 mm	128 mm	180 mm	126 mm	124,8 mm	106 mm	80 mm
SMXQ4-4200	90 mm	15 mm	17 mm	170 mm	128 mm	180 mm	126 mm	124,8 mm	106 mm	110 mm
SMXQ4-5500	120 mm	15 mm	17 mm	170 mm	128 mm	180 mm	126 mm	124,8 mm	106 mm	140 mm
SMXQ4-6800	150 mm	15 mm	17 mm	170 mm	128 mm	180 mm	126 mm	124,8 mm	106 mm	170 mm

On request we can send you the technical parameters of the motors designed for different DC-Voltages or speed/torque characteristics. Other adaptations and modifications are possible.