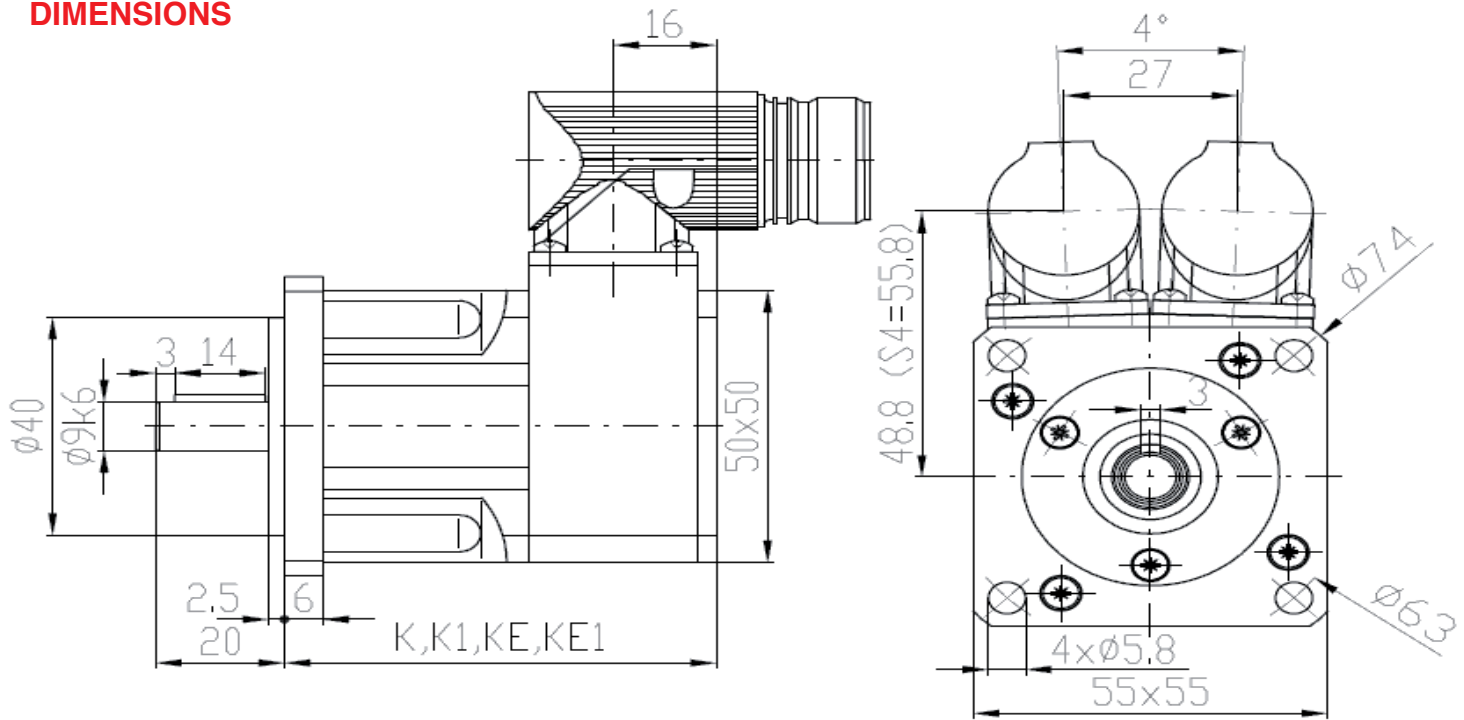


## TECHNICAL DATA

		VDC	36				320			
Magnets Nd-Fe-B			SMXH2-25	SMXH2-50	SMXH2-70	SMXH2-90	SMXH2-25	SMXH2-50	SMXH2-70	SMXH2-90
<b>Stall torque</b>	$M_0$	Nm	0,26	0,53	0,74	0,95	0,26	0,53	0,74	0,95
<b>Stall current</b>	$I_0$	A	8,5	7,2	7,5	8	0,7	1,26	1,66	2,1
<b>Nominal torque</b>	$M_N$	Nm	0,24	0,49	0,7	0,93	0,24	0,45	0,67	0,84
<b>Nominal speed</b>	$n_N$	min. <sup>-1</sup>	4000	3000	2500	1500	4500	4500	4500	4500
<b>Nominal power</b>	$P_N$	W	100	153	183	146	114	213	316	396
<b>Nominal current</b>	$I_N$	A	8,3	6,86	7,33	8	0,68	1,11	1,55	1,9
<b>Maximum torque</b>	$M_{max}$	Nm	1	2	2,8	3,6	1	2	2,8	3,6
<b>Maximum current</b>	$I_{max}$	A	35	29	31	33	2,9	5,1	6,7	8,5
<b>Max. speed mech.</b>	$n_{max}$	min. <sup>-1</sup>	12000	12000	12000	12000	12000	12000	12000	12000
<b>Torque constant</b>	$K_M$	Nm/A	0,03	0,07	0,1	0,12	0,37	0,42	0,45	0,45
<b>Voltage constant</b>	$K_E$	V/1000	1,9	4,5	6	7,2	21	25,5	27	27,5
		min. <sup>-1</sup>								
<b>Motor poles</b>	2p	–	6	6	6	6	6	6	6	6
<b>Resistance 2 ph.</b>	$R_{2Ph}$	Ω	0,27	0,52	0,56	0,58	33	17,4	11,5	8,41
<b>Inductance 2 ph.</b>	$L_{2Ph}$	mH	0,47	1,1	1,32	1,47	62,2	36	27	21,9
<b>Inertia</b>	J	kgcm <sup>2</sup>	0,06	0,08	0,1	0,12	0,06	0,08	0,1	0,12
<b>Mass without brake</b>	m	kg	0,75	0,9	1,1	1,3	0,75	0,9	1,1	1,3
<b>Mass with brake</b>	$m_{Br}$	kg	0,95	1,1	1,3	1,5	0,95	1,1	1,3	1,5
<b>Brake torque</b>	$M_{Br}$	Nm	2	2	2	2	2	2	2	2

		VDC	560			
Magnets Nd-Fe-B			SMXH2-25	SMXH2-50	SMXH2-70	SMXH2-90
<b>Stall torque</b>	$M_0$	Nm	0,26	0,53	0,74	0,95
<b>Stall current</b>	$I_0$	A	0,7	0,73	0,95	1,31
<b>Nominal torque</b>	$M_N$	Nm	0,24	0,45	0,67	0,84
<b>Nominal speed</b>	$n_N$	min. <sup>-1</sup>	4500	4500	4500	4500
<b>Nominal power</b>	$P_N$	W	114	213	316	396
<b>Nominal current</b>	$I_N$	A	0,68	0,65	0,89	1,19
<b>Maximum torque</b>	$M_{max}$	Nm	1	2	2,8	3,6
<b>Maximum current</b>	$I_{max}$	A	2,9	3	3,9	5,3
<b>Max. speed mech.</b>	$n_{max}$	min. <sup>-1</sup>	12000	12000	12000	12000
<b>Torque constant</b>	$K_M$	Nm/A	0,37	0,73	0,78	0,73
<b>Voltage constant</b>	$K_E$	V/1000	21	44	47	44
		min. <sup>-1</sup>				
<b>Motor poles</b>	2p	–	10	6	6	6
<b>Resistance 2 ph.</b>	$R_{2Ph}$	Ω	0,32	51,3	37,9	21,56
<b>Inductance 2 ph.</b>	$L_{2Ph}$	mH	6,8	109,1	83	55,5
<b>Inertia</b>	J	kgcm <sup>2</sup>	15,3	0,08	0,1	0,12
<b>Mass without brake</b>	m	kg	18,5	0,9	1,1	1,3
<b>Mass with brake</b>	$m_{Br}$	kg	20,5	1,1	1,3	1,5
<b>Brake torque</b>	$M_{Br}$	Nm	18	2	2	2

**DIMENSIONS**



Type	K (resolver)	K1 (resolver+brake)	KE (EnDAT)	KE1 (EnDAT+brake)
SMXH2-25	67 mm	105 mm	131 mm	166 mm
SMXH2-50	82 mm	120 mm	146 mm	181 mm
SMXH2-70	97 mm	135 mm	161 mm	196 mm
SMXH2-90	112 mm	150 mm	176 mm	211 mm

On request we can send you the technical parameters of the motors designed for different DC-Voltages or speed/torque characteristics. Other adaptations and modifications are possible.